



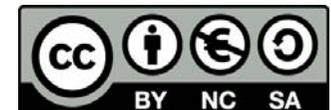
Tema 1:

# De sistema digital a computador

Fundamentos de computadores II

**José Manuel Mendías Cuadros**

*Dpto. Arquitectura de Computadores y Automática  
Universidad Complutense de Madrid*





# Contenidos

- ✓ Circuitos de propósito específico.
- ✓ Ruta de datos de propósito general + controlador.
- ✓ Circuito de propósito general: computador.
- ✓ Modelo de Von-Neumann.
- ✓ Arquitectura del procesador.
- ✓ Estructura del procesador.
- ✓ Otros conceptos básicos.

Transparencias basadas en los cursos:

- Katzalin Olcoz et al. *Fundamentos de Computadores II*. UCM
- Chris Terman. *Computation Structures*. MIT Open Courseware



FC-1

# Circuitos de propósito específico

versión 15/01/23

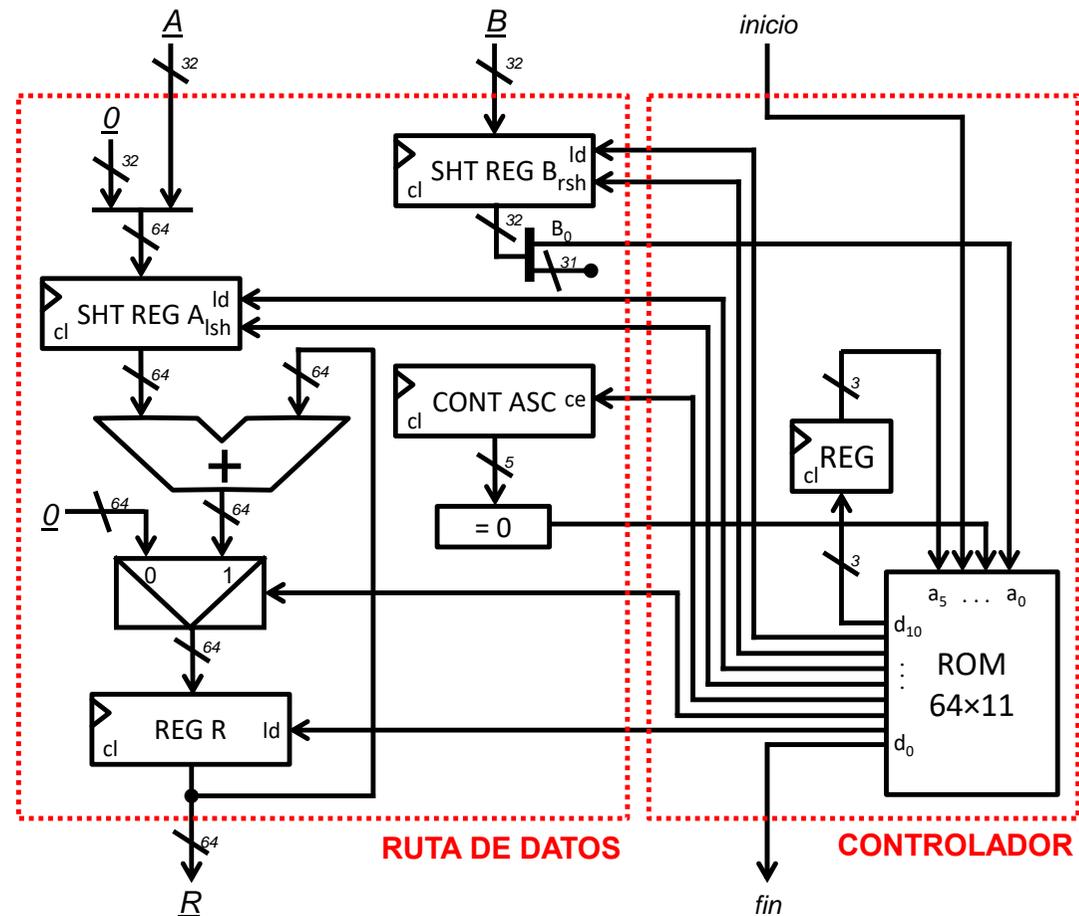
- Un **algoritmo** se **implementa en hardware** conectando:
  - **Ruta de datos**: realiza las operaciones y almacena resultados parciales.
  - **Controlador**: secuencia la realización de las operaciones según lo indicado por el algoritmo.

```

A = Ain;
B = Bin;
R = 0;
for( C=0; C<32; C++ )
{
  if( B0==1 )
    R = R+A;
  A = A<<1;
  B = B>>1;
};
Rout = R;

```

Algoritmo para multiplicar dos números de **32 bits**





# Circuitos de propósito específico

versión 15/01/23

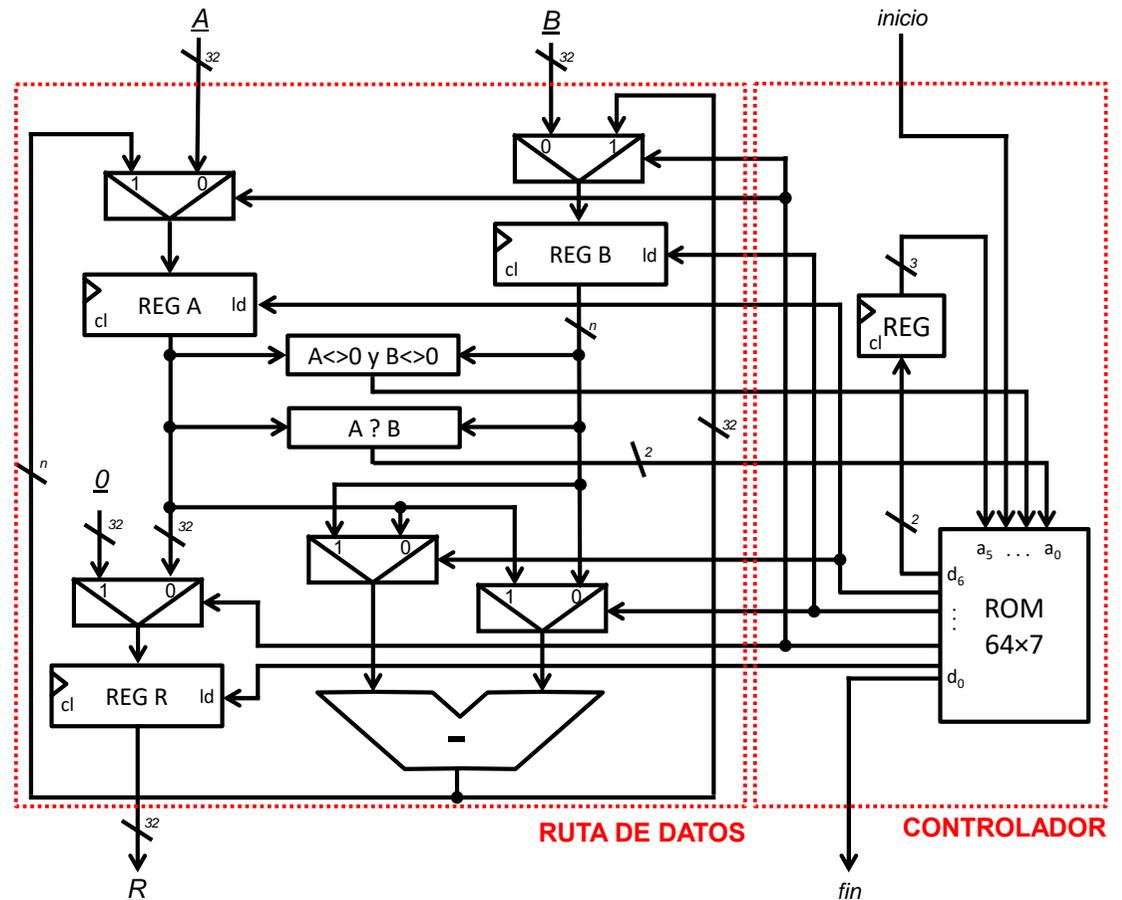
- Los circuitos obtenidos mediante diseño algorítmico **son muy eficientes**, pero tienen **una única funcionalidad**.
  - Algoritmos diferentes** requieren **circuitos distintos** para ejecutarse.
  - Para **cambiar su funcionalidad**, se debe **rediseñar el hardware**.

```

A = Ain;
B = Bin;
R = 0;
if( A!=0 && B!=0 )
{
  while( A!=B )
    if( A>B )
      A = A-B;
    else
      B = B-A;
  R = A;
};
Rout = R;

```

Algoritmo para calcular el MCD de 2 números de **32 bits**





# Circuitos de propósito específico



versión 15/01/23

tema 1:  
De sistema digital a computador

FC-2

5

- En general, estas **rutas de datos** son **muy específicas** porque para cada algoritmo particular:
  - El **número de registros** se ajusta al número de variables del mismo.
  - El **número y tipo de unidades funcionales** se ajusta al número y tipo de cálculos a realizar.
  - El **número interconexiones** se maximiza para realizar simultáneamente y en paralelo el máximo número de transferencias entre registros posible.
  - La **anchura de cada interconexión** se ajusta a la anchura requerida por cada cálculo.
- Asimismo, estos **controladores** son **muy específicos** porque:
  - El **número de señales de control/estado** de cada ruta de datos es distinto.
  - Siguen una **secuencia de estados** fija almacenada en ROM.



# Ruta de datos de propósito general

- Pero es posible diseñar una ruta de datos más **general**:

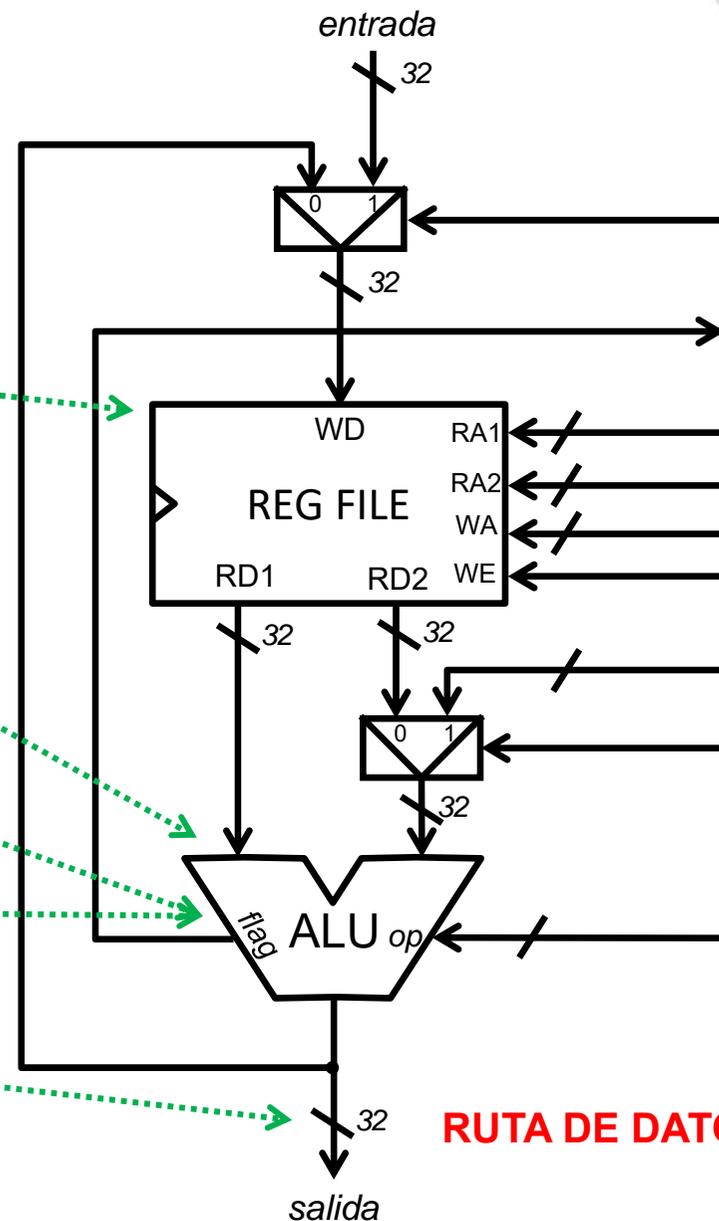
Se usa un *banco de registros* con un número suficientemente grande de ellos

Se elige una *ALU genérica* capaz de realizar un rango suficientemente amplio de operaciones aritméticas, lógicas y relacionales

La *ALU* dispone de suficientes *flags* para indicar si los operandos cumplen cualquier tipo de relación

Para este caso, supongamos que *existe un único flag* que *solo se pone a 1* cuando la *ALU* realiza una *operación de comparación* que es *cierta*

Se elige una *anchura de datos homogénea* suficientemente ancha para todas las interconexiones



**RUTA DE DATOS**



# Ruta de datos de propósito general

## Multiplicación

Algoritmo para multiplicar dos números de 32 bits

```

A = Ain;
B = Bin;
R = 0;
for( C=0; C<=31; C++ )
{
  if( B0==1 )

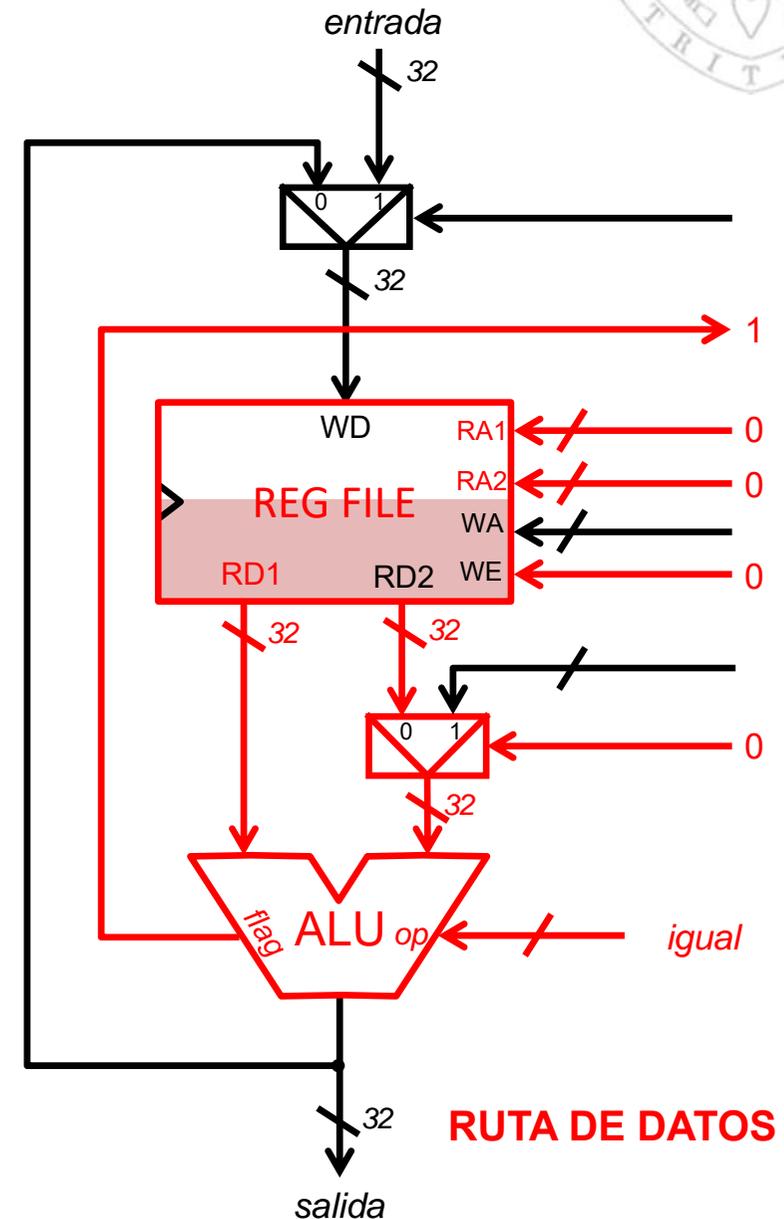
    R = R+A;
  A = A<<1;
  B = B>>1;
};
Rout = R;

```

Estados y transferencias entre registros

<b>S0</b>	R0 ← entrada
<b>S1</b>	R1 ← entrada
<b>S2</b>	R2 ← R2 – R2
<b>S3</b>	R3 ← R3 – R3
<b>S4</b>	si R3 > 31, ir a S12
<b>S5</b>	R4 ← R1 & 1
<b>S6</b>	si R4 != 1, ir a S8
<b>S7</b>	R2 ← R2 + R0
<b>S8</b>	R0 ← R0 << 1
<b>S9</b>	R1 ← R1 >> 1
<b>S10</b>	R3 ← R3 + 1
<b>S11</b>	si R0 == R0, ir a S4
<b>S12</b>	salida ← R2
<b>S13</b>	si R0 == R0, ir a S0

R0 es A R1 es B R2 es R R3 es C



**RUTA DE DATOS**



# Ruta de datos de propósito general

## Máximo común divisor

Algoritmo para calcular el MCD de 2 números de 32 bits

```

A = Ain;
B = Bin;
R = 0;
if( A!=0 && B!=0 )
{
  while( A!=B )
    if( A>B )
      A = A-B;
    else
      B = B-A;

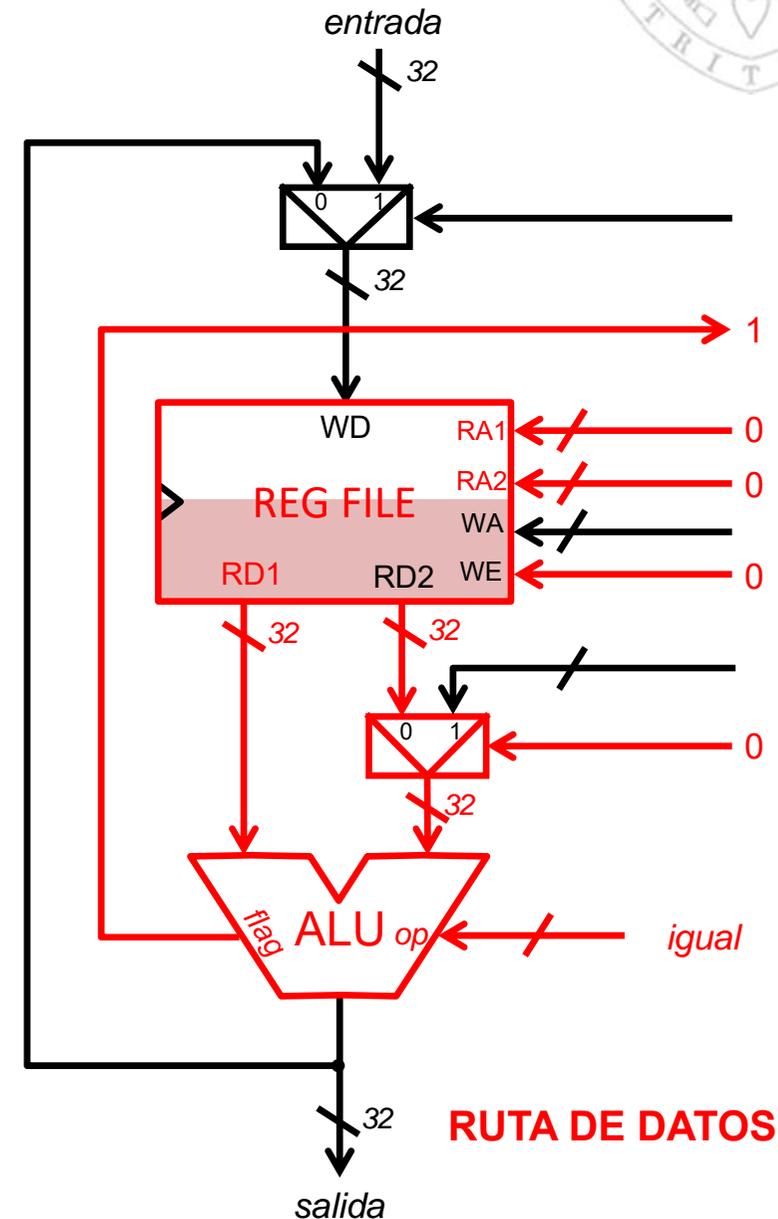
  R = A;
};
Rout = R;

```

Estados y transferencias entre registros

<b>S0</b>	R0 ← entrada
<b>S1</b>	R1 ← entrada
<b>S2</b>	R2 ← R2 - R2
<b>S3</b>	si R0 == 0, ir a S12
<b>S4</b>	si R1 == 0, ir a S12
<b>S5</b>	si R0 == R1, ir a S11
<b>S6</b>	si R0 <= R1, ir a S9
<b>S7</b>	R0 ← R0 - R1
<b>S8</b>	si R0 == R0, ir a S5
<b>S9</b>	R1 ← R1 - R0
<b>S10</b>	si R0 == R0, ir a S5
<b>S11</b>	R2 ← R0 + 0
<b>S12</b>	salida ← R2
<b>S13</b>	si R0 == R0, ir a S0

R0 es A R1 es B R2 es R



# Controlador implementado en ROM

## Multiplicación



### Estados y transferencias entre registros

<b>S0</b>	R0 ← entrada
<b>S1</b>	R1 ← entrada
<b>S2</b>	R2 ← R2 – R2
<b>S3</b>	R3 ← R3 – R3
<b>S4</b>	si R3 > 31, ir a S12
<b>S5</b>	R4 ← R1 & 1
<b>S6</b>	si R4 != 1, ir a S8
<b>S7</b>	R2 ← R2 + R0
<b>S8</b>	R0 ← R0 << 1
<b>S9</b>	R1 ← R1 >> 1
<b>S10</b>	R3 ← R3 + 1
<b>S11</b>	si R0 == R0, ir a S4
<b>S12</b>	salida ← R2
<b>S13</b>	si R0 == R0, ir a S0

### Contenido de la ROM (sin codificar)

dir	op	rd	rs1	rs2	cte	salto	dir sig.
0	<i>cargar</i>	0	-	-	-	-	<i>dir+1</i>
1	<i>cargar</i>	1	-	-	-	-	<i>dir+1</i>
2	<i>restar</i>	2	2	2	-	-	<i>dir+1</i>
3	<i>restar</i>	3	3	3	-	-	<i>dir+1</i>
4	<i>saltar si mayor cte</i>	-	3	-	31	12	<i>dir+1</i> ó 12
5	<i>y-lógica cte</i>	4	1	-	1	-	<i>dir+1</i>
6	<i>saltar si distinto cte</i>	-	4	-	1	8	<i>dir+1</i> ó 8
7	<i>sumar</i>	2	2	0	-	-	<i>dir+1</i>
8	<i>desplazar izq cte</i>	0	0	-	1	-	<i>dir+1</i>
9	<i>desplazar der cte</i>	1	1	-	1	-	<i>dir+1</i>
10	<i>sumar cte</i>	3	3	-	1	-	<i>dir+1</i>
11	<i>saltar si igual</i>	-	0	0	-	4	4
12	<i>guardar</i>	-	2	-	-	-	<i>dir+1</i>
13	<i>saltar si igual</i>	-	0	0	-	0	0

# Controlador implementado en ROM

## Máximo común divisor

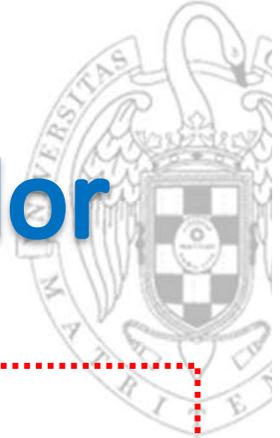


### Estados y transferencias entre registros

<b>S0</b>	$R0 \leftarrow \text{entrada}$
<b>S1</b>	$R1 \leftarrow \text{entrada}$
<b>S2</b>	$R2 \leftarrow R2 - R2$
<b>S3</b>	si $R0 == 0$ , ir a S12
<b>S4</b>	si $R1 == 0$ , ir a S12
<b>S5</b>	si $R0 == R1$ , ir a S11
<b>S6</b>	si $R0 \leq R1$ , ir a S9
<b>S7</b>	$R0 \leftarrow R0 - R1$
<b>S8</b>	si $R0 == R0$ , ir a S5
<b>S9</b>	$R1 \leftarrow R1 - R0$
<b>S10</b>	si $R0 == R0$ , ir a S5
<b>S11</b>	$R2 \leftarrow R0 + 0$
<b>S12</b>	salida $\leftarrow R2$
<b>S13</b>	si $R0 == R0$ , ir a S0

### Contenido de la ROM (sin codificar)

dir	op	rd	rs1	rs2	cte	salto	dir sig.
0	<i>cargar</i>	0	-	-	-	-	<i>dir+1</i>
1	<i>cargar</i>	1	-	-	-	-	<i>dir+1</i>
2	<i>restar</i>	2	2	2	-	-	<i>dir+1</i>
3	<i>saltar si mayor cte</i>	-	0	-	0	12	<i>dir+1</i> ó 12
4	<i>saltar si mayor cte</i>	-	1	-	0	12	<i>dir+1</i> ó 12
5	<i>saltar si igual</i>	-	0	1	-	11	<i>dir+1</i> ó 11
6	<i>saltar si menor o igual</i>	-	0	1	-	9	<i>dir+1</i> ó 9
7	<i>restar</i>	0	0	1	-	-	<i>dir+1</i>
8	<i>saltar si igual</i>	-	0	0	-	5	5
9	<i>restar</i>	1	1	0	-	-	<i>dir+1</i>
10	<i>saltar si igual</i>	-	0	0	-	5	5
11	<i>sumar cte</i>	2	0	-	0	-	<i>dir+1</i>
12	<i>guardar</i>	-	2	-	-	-	<i>dir+1</i>
13	<i>saltar si igual</i>	-	0	0	-	0	0



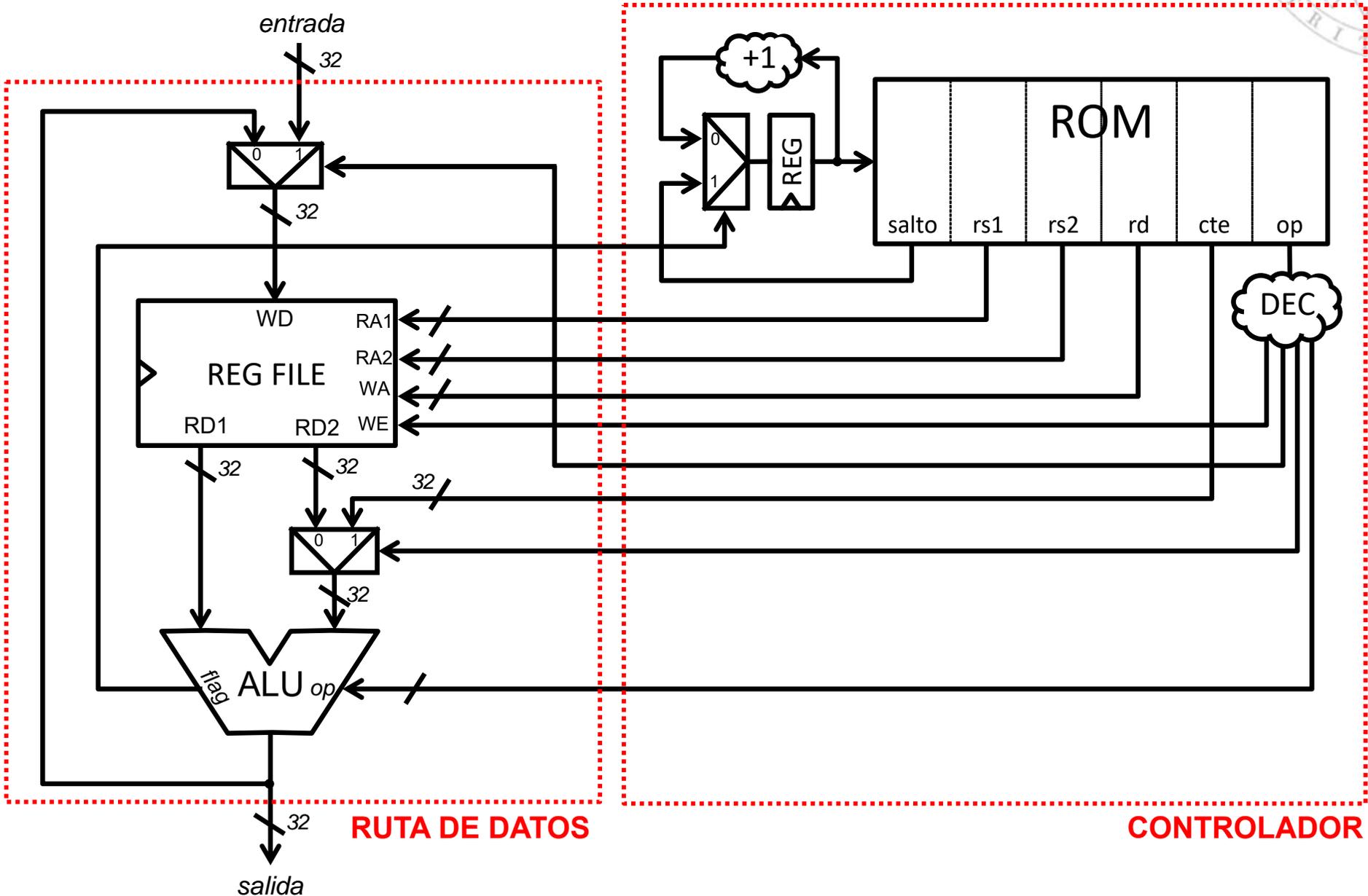
# Ruta de datos general + controlador

versión 15/01/23

tema 1:  
De sistema digital a computador

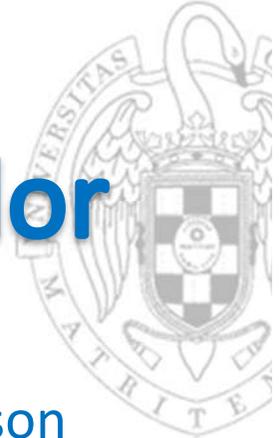
FC-2

11



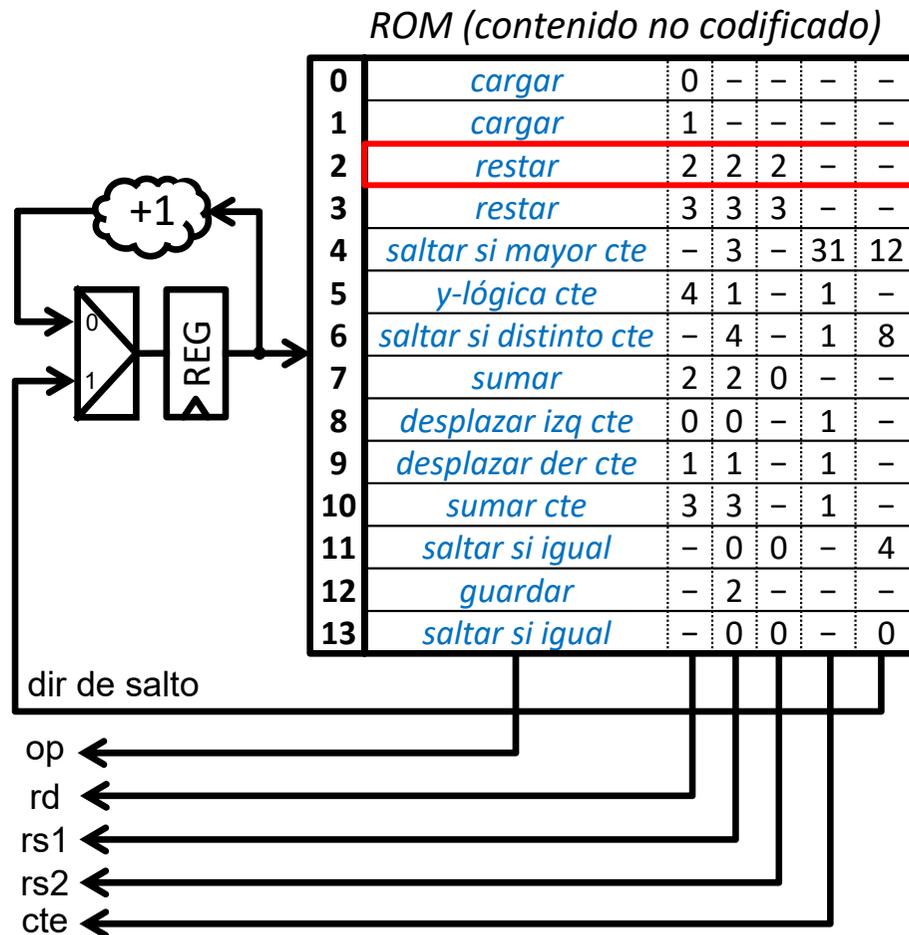
**RUTA DE DATOS**

**CONTROLADOR**



# Ruta de datos general + controlador

- En este controlador podemos encontrar muchos elementos que son comunes a un procesador de propósito general:



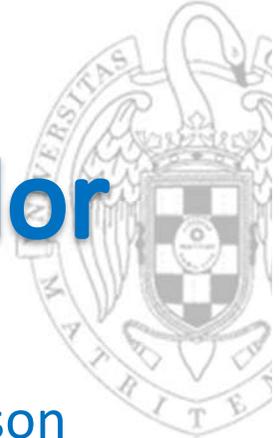
La ROM almacena **instrucciones**: **órdenes más elementales** que puede ejecutar la ruta de datos

Cada instrucción define la **operación** a realizar, los **operandos fuente** a usar y el **destino** del resultado

Las instrucciones se almacenan en ROM codificadas (**código máquina**) pero conviene usar una representación simbólica (**ensamblador**)

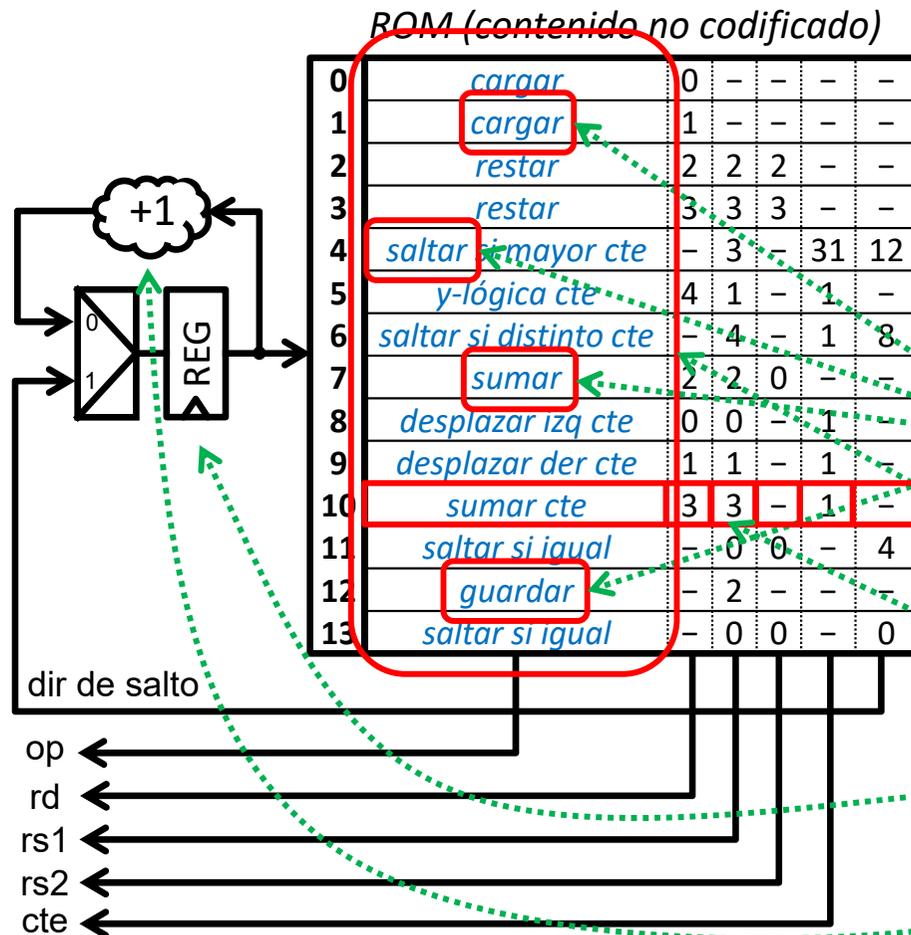
2 `10010110010001000100000000`

2 `restar R2, R2, R2`



# Ruta de datos general + controlador

- En este controlador podemos encontrar muchos elementos que son comunes a un procesador de propósito general:



Las instrucciones son de distintos tipos: aritméticas, de salto, de transferencia de datos...

El conjunto de instrucciones diferentes que pueden ejecutarse forma el **repertorio de instrucciones**

Las instrucciones tienen un **formato** común que ubica y codifica los campos de información

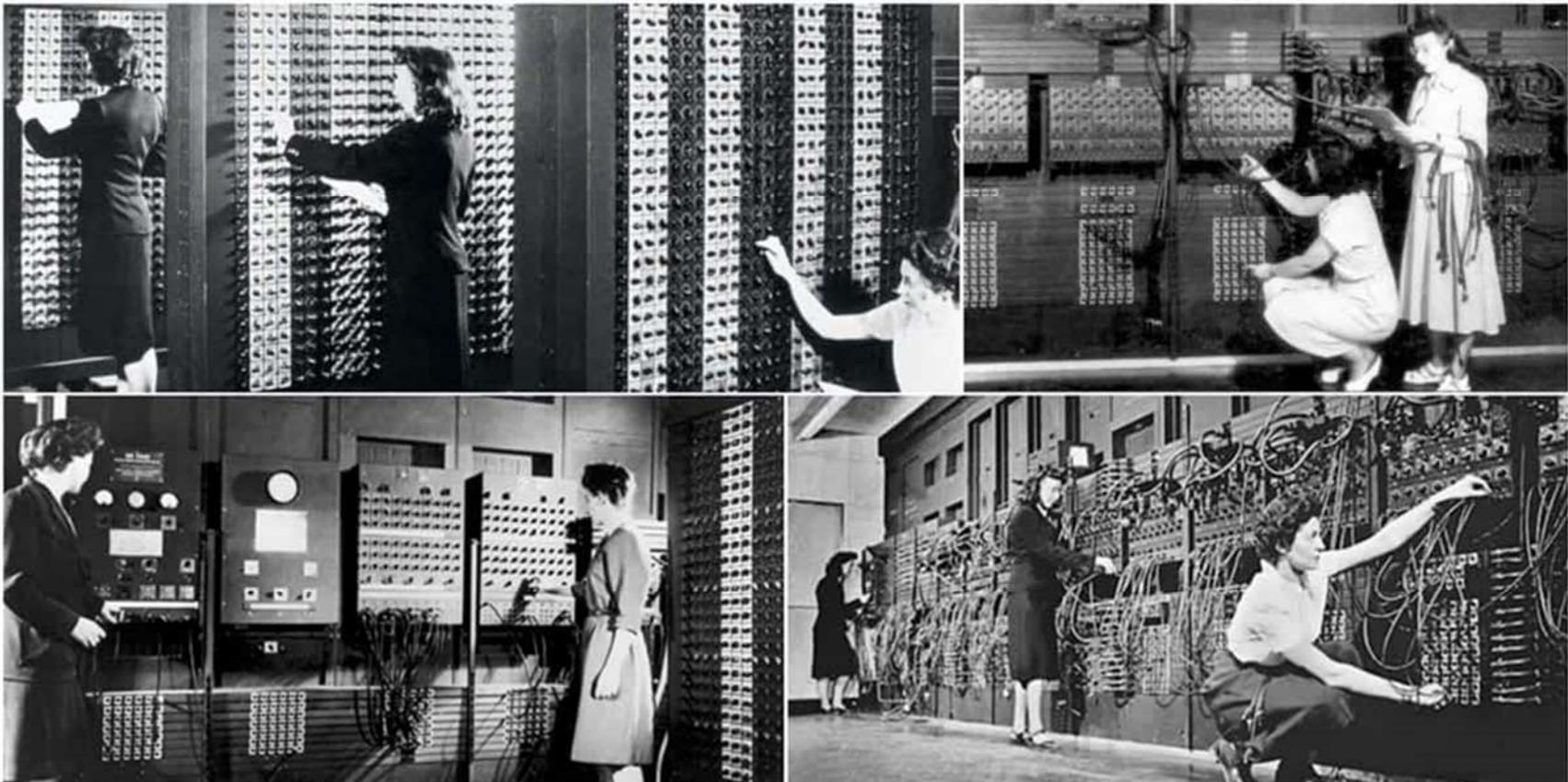
Existe un registro "**contador de programa (PC)**" que direcciona la memoria

Normalmente, las instrucciones se **ejecutan una tras otra** en el orden en que están almacenadas



# Ruta de datos general + controlador

- Basta con **modificar el programa contenido** de la ROM para que la ruta de datos efectúe un algoritmo distinto.
  - El ENIAC (1946) se programaba recableando el computador.

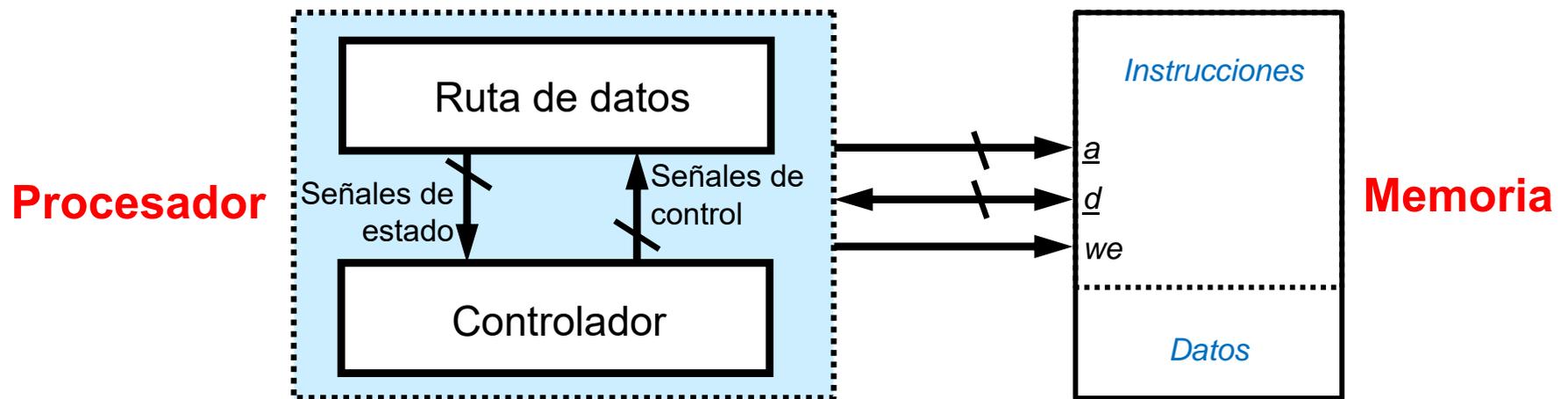


fuelle: <https://alltogether.swe.org>



# Circuito de propósito general: computador

- Pero es posible plantear un **circuito aún más general** que **evite su rediseño** cada vez que se quiera **cambiar el algoritmo** que realiza:
  - Reemplazando la ROM por una RAM para facilitar el cambio del programa.
  - Reemplazando la entrada/salida externa de la ruta de datos por una conexión a la misma RAM para la lectura/escritura de **datos almacenados en ella**.



- Aparecen de manera natural nuevos elementos:
  - **SW**: conjunto de programas que ejecuta el circuito.
  - **Programador**: persona (que no diseña HW) pero que desarrolla SW.
  - **Compilador**: traductor de algoritmos a secuencias de instrucciones.



# Modelo Von Neumann (1945)

## Principios

- Computador con **programa almacenado en memoria**.
  - Un **programa** es una **secuencia de instrucciones y datos**.
    - **Instrucciones**: que gobiernan el funcionamiento del computador.
    - **Datos**: que son procesados por las instrucciones.
- La memoria la forman palabras **organizadas linealmente**.
  - Todas del **mismo tamaño**.
  - Cada una **identificada por la dirección** que ocupa en la memoria.
  - Conteniendo indistinguiblemente instrucciones o datos codificados.
- Las instrucciones del programa se ejecutan **secuencialmente**:
  - Es decir, en el mismo **orden en que están almacenadas** en memoria.
  - Este orden implícito sólo puede cambiar tras ejecutar una instrucción de salto.
  - Existe un registro **contador de programa** (PC) que almacena la **dirección de memoria que ocupa la instrucción** a ejecutar.

# Modelo Von Neumann (1945)

## Principios



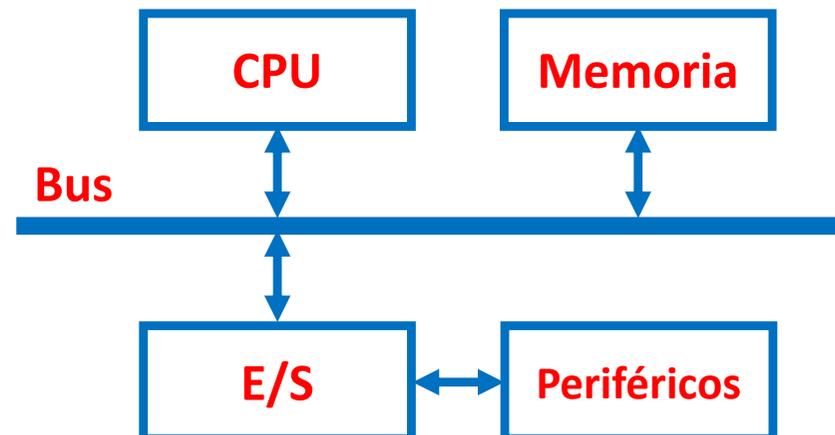
- La **ejecución de toda instrucción** supone:
  - Leer la **instrucción** de memoria (*fetch*) cuya dirección contiene el PC.
  - Descodificar la instrucción.
  - Leer los **operandos fuente** indicados en la instrucción.
  - **Efectuar** la operación indicada en la instrucción sobre los operandos leídos.
  - **Escribir** el resultado de la operación en el destino indicado en la instrucción.
  - **Actualizar el PC con la dirección** de la instrucción siguiente a ejecutar
    - Por defecto, es el PC + el tamaño de la instrucción que se está ejecutando.
    - Si la instrucción es de salto, la dirección será la indicada por la instrucción.
- Esta **sucesión de etapas** se conoce como **ciclo de instrucción**.
  - Indefinidamente, un procesador realiza un ciclo de instrucción tras otro.



# Modelo Von Neumann (1945)

## Estructura

- Sus principales componentes estructurales son:
  - **Procesador (CPU)**: controla el funcionamiento del computador y procesa los datos según las instrucciones de un programa almacenado
  - **Subsistema de memoria**: almacena datos/instrucciones (programa)
  - **Subsistema de entrada/salida**: transfiere datos entre el computador y el entorno externo
  - **Subsistema de interconexión**: proporciona un medio de comunicación entre el procesador, la memoria y la E/S.





# Conceptos básicos

## Arquitectura del procesador

- La **arquitectura del procesador** o **arquitectura del repertorio de instrucciones** es el conjunto de atributos del procesador visibles por:
  - El programador en lenguaje ensamblador.
  - El compilador de un lenguaje de alto nivel.
- Supone un **contrato entre el SW y el HW** que engloba los siguientes elementos:
  - **Tipos elementales de datos** soportados por las instrucciones.
  - Modelo de memoria y **organización de información en memoria**.
  - **Registros del procesador** accesibles por el programador.
  - **Mecanismos para indicar la localización de los operandos** de una instrucción.
  - **Conjunto de instrucciones** que puede ejecutar el procesador.
  - **Formato** y codificación de la instrucción máquina.
- La **arquitectura del procesador** **abstrae la complejidad** de su diseño HW indicando **qué hace** el procesador pero **sin concretar cómo** lo hace.



# Conceptos básicos

## Estructura del procesador

- La **estructura de un procesador** o **microarquitectura** es la **organización concreta de bloques HW** con los que está diseñada una arquitectura.
  - Una misma arquitectura puede implementarse con microarquitecturas diferentes diseñadas, incluso, por distintos fabricantes.
- Se denomina **familia** al conjunto de procesadores con la **misma arquitectura** pero **distinta implementación**:
  - Distinta tecnología, distintas prestaciones, distinto precio...
- Existen una gran número de **familias arquitectónicas** diferentes:
  - x86, ARM, MIPS, SPARC, PowerPC, RISC-V...
  - Todos los **procesadores de una misma familia** son compatibles entre sí y **pueden ejecutar exactamente los mismos programas**.
  - La **compatibilidad hacia atrás** permite a los miembros más modernos de una familia poder ejecutar programas desarrollados para los antiguos.

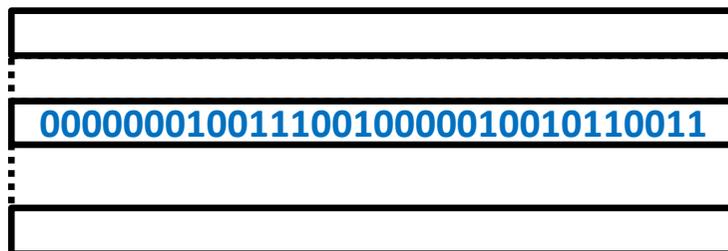


# Conceptos básicos

## Código máquina vs. código ensamblador

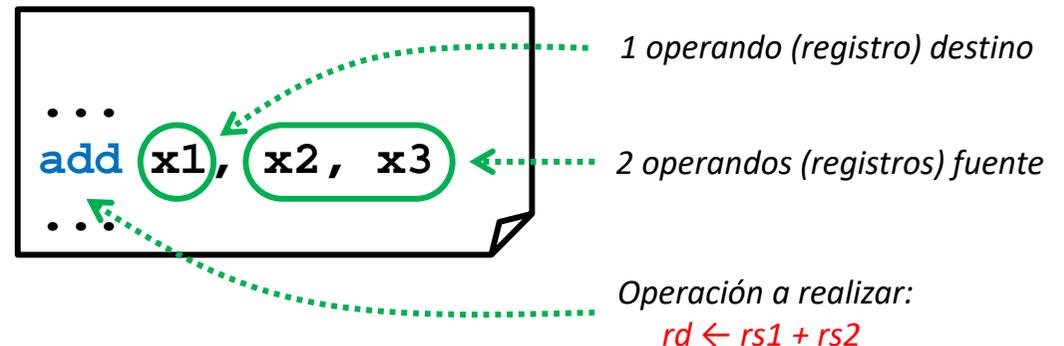
- La **orden más elemental** que un procesador puede ejecutar se denomina **instrucción**.
  - Define la **operación** a realizar y los **operandos** con los que hacerla.
  - El hardware de un computador solo interpreta y ejecuta **instrucciones codificadas en binario**, es lo que se denomina **lenguaje máquina**.
  - El **lenguaje ensamblador** (*assembly language*) es una **representación legible** por humanos del **lenguaje máquina**.
    - Las instrucciones en ensamblador usan **nemotécnicos** indicar la operación y los operandos.
    - Normalmente existe una **relación 1:1** entre instrucciones máquina y ensamblador.

### Código máquina RISC-V



Memoria

### Ensamblador RISC-V





# Conceptos básicos

## Compilación vs. ensamblado

- **Ensamblador** (*assembler*): software que traduce instrucciones en ensamblador a instrucciones en código máquina.
- **Compilador** (*compiler*): software que traduce un programa escrito en lenguaje de alto nivel (i.e. C) en un programa en ensamblador.
  - En general, la relación entre sentencias de alto nivel y ensamblador es 1:n.

### Lenguaje C

```
int a, b, c, d;  
...  
d = (a + b) - c;  
...
```

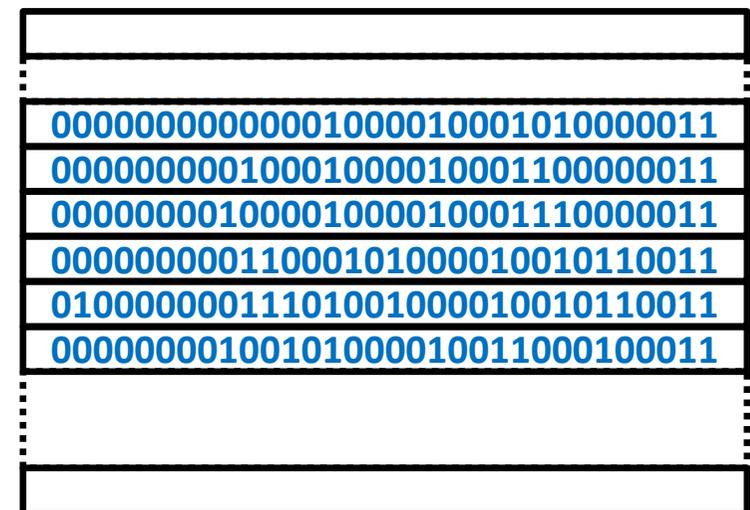
```
a → x5    c → x7  
b → x6    d → x9
```

Vinculación de variables C  
con registros del RISC-V

### Ensamblador RISC-V

```
...  
lw  x5, 0(x8)  
lw  x6, 4(x8)  
lw  x7, 8(x8)  
add x9, x5, x6  
sub x9, x9, x7  
sw  x9, 12(x8)  
...
```

### Código máquina RISC-V



Memoria

# Acerca de *Creative Commons*



## ■ Licencia CC (**Creative Commons**)

- Ofrece algunos derechos a terceras personas bajo ciertas condiciones. Este documento tiene establecidas las siguientes:



**Reconocimiento** (*Attribution*):

En cualquier explotación de la obra autorizada por la licencia hará falta reconocer la autoría.



**No comercial** (*Non commercial*):

La explotación de la obra queda limitada a usos no comerciales.



**Compartir igual** (*Share alike*):

La explotación autorizada incluye la creación de obras derivadas siempre que mantengan la misma licencia al ser divulgadas.

**Más información:** <https://creativecommons.org/licenses/by-nc-sa/4.0/>